

マグネット・エンコーダ		IE3-32	IE3-64	IE3-128	IE3-256	
回転あたりのパルス数	N	32	64	128	256	
周波数範囲 ¹⁾ 、以下	f	15	30	60	120	kHz
信号出力、矩形波		2+1インデックス				チャンネルズ
電源電圧	U _{DD Enc}	4.5...5.5				VDC
消費電流、標準 ²⁾	I _{DD Enc}	typ.16, max.21				mA
出力電流、最大許容 ³⁾	I _{OUT}	4				mA
パルス幅 ⁴⁾	P	180±45				°e
インデックスパルス幅 ⁴⁾	P _o	90±45				°e
位相シフト、チャンネルA~B ⁴⁾	φ	90±45				°e
信号立上り/立下り時間、最大(C _{LOAD} =50pF)	tr/tf	0,1/0,1				μs
エンコーダ・マグネット慣性	J	0,08				gcm ²

1) 速度 (rpm) = f(Hz) × 60 / N

2) U_{DD Enc} = 5V: 無負荷出力時

3) U_{DD Enc} = 5V: 5000rpmにてロジックレベル < 0,4V、ハイロジックレベル > 4,5V = CMOSおよびTTLコンパチブル

4) 5000rpm時

機能

このバージョンでは、DCマイクロモータは2つの出力チャンネルがある光学エンコーダを持っています。シャフト上のコード・ホイールは、光学的に捕らえられて、さらに処理されます。エンコーダ出力時、2つのフェーズで90°シフトしている矩形波信号がモータ1回転あたり最大256インパルス及びインデックスパルスで利用可能です。

エンコーダは、速度のモニタとレギュレーションおよびドライブ・シャフトの位置制御に適しています。

エンコーダおよびDCマイクロモータの電源電圧の他に、コネクタ付リボンケーブルを通してインターフェースされる2チャンネル出力信号。

オプション

- コネクタ変異型

エンコーダ:

AWG28/PVCリボンケーブル(6導線)

コネクタ・ピコブレード(ピッチ1,25mm)

モータ:

AWG26/PVCリボンケーブル(8導線)

コネクタ・マイクロフィット



オーダー情報

- オーダー例

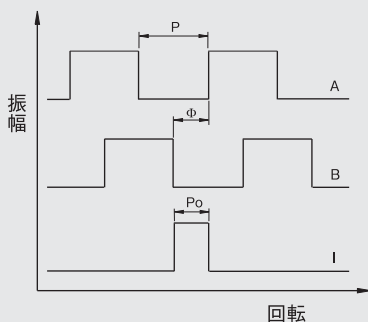
2232S024BX4 IE3-256

2232S012BX4S IE3-32

出力信号/回路図/コネクタ情報

出力信号

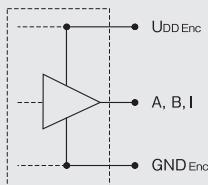
シャフト側から見て時計回り



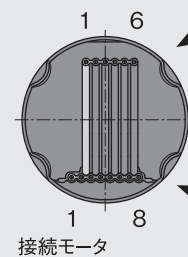
位相シフトの許容偏差/インデックスパルス:

$$\Delta\phi = \left| 90^\circ - \frac{\phi}{P} \cdot 180^\circ \right| \leq 45^\circ \quad \Delta P_o = \left| 90^\circ - \frac{P_o}{P} \cdot 180^\circ \right| \leq 45^\circ$$

出力回路



接続エンコーダ



No.	機能
1	n.c.
2	チャンネル(インデックス)
3	GND _{Enc}
4	U _{DD Enc}
5	チャンネル B
6	チャンネル A

No.	機能
1	位相 C
2	位相 B
3	位相 A
4	GND
5	U _{DD} (2,2 ... 18 V DC)
6	ホールセンサ C
7	ホールセンサ B
8	ホールセンサ A

注意:
間違いによるリード接続はモータ電気回路にダメージを与えます。